

Глава 8. Элементы квантовой механики

Задачи атомной физики решаются методами квантовой теории, которая принципиально отличается от классической механики.

Решение задачи о движении тела макроскопических размеров основано на применении второго закона Ньютона. Если известны силы, действующие на тело, то сначала мы находим его ускорение, затем — траекторию, после чего — все параметры движения. Но в масштабах атомов понятие траектории теряет свой смысл. Своё значение сохраняют так называемые интегралы движения. К ним относятся, в первую очередь, энергия, импульс, момент вращения и чётность. В квантовой теории эти величины определяются сразу, минуя этап вычисления траектории.

В основе расчётов лежит уравнение Шредингера. Решив его, мы находим набор энергетических уровней, который реализуется в заданном потенциале, а также получаем информацию статистического характера о возможном положении частицы.

8.1. Уравнение Шредингера

Уравнение Шредингера, как законы Ньютона и уравнения Максвелла, вывести нельзя. Оно основано на анализе экспериментальных данных и в масштабах атомов описывает волновые свойства частиц. Покажем связь уравнения Шредингера с волновым пакетом. Для этого запишем уравнение волнового пакета:

$$\Psi(x, t) = \int_{-\Delta k}^{\Delta k} B \cdot \exp[i(kx - \omega t)] dk,$$

где B — амплитуда. Будем считать, что величина B как функция k равна нулю при $k < -\Delta k$ и $k > \Delta k$. Тогда областью интегрирования становится вся числовая ось. Вспоминая соотношения де Бройля-Эйнштейна (формулы (2.1) и (2.1a) первой главы), приходим к новой записи выражения для волнового пакета

$$(1.1) \quad \Psi(x, t) = \int A \cdot \exp\left[\frac{i}{\hbar}(px - Et)\right] dp,$$

где

$$A = \frac{B}{\hbar}.$$

Продифференцируем (1.1) по времени:

$$(1.2) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = \int E(p) \cdot A \cdot \exp\left[\frac{i}{\hbar}(px - Et)\right] dp.$$

Появлению энергии в подынтегральной функции соответствует оператор дифференцирования

$$E \rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t}.$$

Его называют *оператором энергии*. Импульс, в свою очередь, связан с оператором

$$p \rightarrow -i\hbar \frac{\partial}{\partial x},$$

в чём можно убедиться, дифференцируя (1.1) по x :

$$\frac{\hbar}{i} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = \int p \cdot A \cdot \exp\left[\frac{i}{\hbar}(px - Et)\right] dp.$$

Мы рассматриваем нерелятивистскую частицу в отсутствие внешних полей, следовательно, ее энергия равна $p^2/2m$. Ей можно сопоставить оператор двойного дифференцирования по координате:

$$(1.3) \quad -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \int \frac{p^2}{2m} \cdot A \cdot \exp\left[\frac{i}{\hbar}(px - Et)\right] dp,$$

откуда

$$T = \frac{p^2}{2m} \rightarrow \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2}.$$

Вычитая (1.3) из (1.2), получим

$$i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} + \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \int A \left(E - \frac{p^2}{2m} \right) \cdot \exp\left[\frac{i}{\hbar}(px - Et)\right] dp.$$

Всё подынтегральное выражение вместе с разностью $E - p^2/2m$ равно нулю. Следовательно,

$$(1.4) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2}.$$

Мы вывели одномерное уравнение Шредингера для свободной частицы. Теперь учтём возможное присутствие внешних полей:

$$E = \frac{\hbar^2}{2m} + U,$$

Здесь $U = U(x, t)$ — потенциальная энергия, зависящая только одной координаты. Вообще говоря, она может также меняться со временем. Соответственно, приходим к одномерному уравнению Шредингера:

$$(1.5) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} + U\Psi.$$

Обобщение на случай трёх измерений сводится к замене производной по x оператором Лапласа:

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \rightarrow \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} = \Delta.$$

Уравнение Шредингера с потенциалом, зависящим от всех трёх координат, имеет вид

$$(1.6) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta \Psi + U(\mathbf{r}, t)\Psi.$$

Вектору импульса в трёхмерном случае соответствует оператор градиента:

$$\nabla = \mathbf{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{\partial z},$$

где \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y и \mathbf{e}_z — единичные векторы в направлении координатных осей. В процессе вывода мы использовали следующие соотношения между физическими величинами и операторами:

$$\left\{ \begin{array}{l} E \quad \rightarrow \quad i\hbar \frac{\partial}{\partial t}, \\ \mathbf{p} \quad \rightarrow \quad \frac{\hbar}{i} \nabla, \\ T = \frac{p^2}{2m} \quad \rightarrow \quad -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta. \end{array} \right.$$

Оператор принято отмечать «шляпкой». Например, оператор, отвечающий физической величине G , обозначается как \hat{G} . В квантовой механике вводится оператор энергии, или оператор Гамильтона

$$(1.7) \quad \hat{H} = \hat{T} + \hat{U} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + U.$$

Он позволяет записать уравнение Шредингера следующим образом:

$$(1.8) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = \hat{H} \Psi.$$

Уравнение Шредингера содержит мнимую единицу i , следовательно, его решение должно быть комплексным. Этим оно отличается от волнового уравнения в классической механике. В качестве примера рассмотрим одномерный случай. Классическое уравнение

$$(1.9) \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2}$$

позволяет работать отдельно с действительной и мнимой частями Ψ , каждая из которых подчиняется одному и тому же уравнению. В самом деле, если

$$(1.10) \quad \Psi = u + iV,$$

где u и V — действительные функции, то уравнению (1.9), которое мы теперь запишем в виде

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + i \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + ic^2 \frac{\partial^2 V}{\partial x^2}$$

равносильна система одинаковых уравнений, каждое из которых совпадает с исходным:

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \\ \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}. \end{cases}$$

Действительная и мнимая части Ψ разделились. Мы убедились, что в классическом случае нет принципиальной необходимости в комплексном представлении (хотя оно часто используется для удобства вычислений). Для уравнения Шредингера это не так. Разложение (1.10) вставим теперь в уравнение (1.4):

$$i\hbar \frac{\partial u}{\partial t} - \hbar \frac{\partial v}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - i \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}.$$

Этому уравнению эквивалентна система

$$\begin{cases} \hbar \frac{\partial u}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, \\ \hbar \frac{\partial v}{\partial t} = \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \end{cases}$$

в которой переменные u и v связаны друг с другом.

Структура уравнения Шредингера

$$\begin{array}{ccc} \text{Левая часть} & & \text{Правая часть} \\ (E) & = & (T) + \\ & & U) \end{array}$$

показывает, что оно отображает закон сохранения энергии.

Уравнение Шредингера определяет зависимость волновой функции от времени и от координат. Как второй закон Ньютона описывает траекторию частицы, так уравнение Шредингера описывает эволюцию волновой функции.

Выход в комплексную плоскость является следствием требования, чтобы волновая функция в любой момент времени полностью определялась её начальным значением. Следовательно, уравнение Шредингера должно содержать только первую производную волновой функции по времени, но не вторую. Если ограничиться гармоническими функциями в действительной области, то волновое уравнение обязано содержать вторую производную. В самом деле, однократное дифференцирование переводит синус в косинус и наоборот. Но колебания могут быть описаны экспонентой с комплексным показателем. Её важное свойство заключается в том, что первая производная функции возвращает нас к ней самой:

$$\frac{d}{dt} \exp(i\omega t) = i\omega \cdot \exp(i\omega t).$$

Перейдём к обсуждению физического смысла волновой функции.

2.1. Волновая функция

Выкладки предыдущего раздела мы проводили, используя представление классической механики о волновом пакете. В уравнении Шредингера функция $\Psi(\mathbf{r}, t)$ приобретает новый смысл. Она называется **волновой функцией** и описывает уже не суперпозицию колебаний, но состояние реальной частицы. Перечислим основные свойства волновой функции.

Волновая функция как вероятность

В квантовой механике вся информация о частице содержится в её волновой функции. С учётом соотношения неопределённостей, эта информация носит вероятностный характер. А именно, квадрат модуля волновой функции пропорционален вероятности W найти частицу в данной точке в заданный момент времени:

$$(2.1) \quad W(\mathbf{r}, t) \propto |\Psi(\mathbf{r}, t)|^2 = \Psi^* \cdot \Psi.$$

Здесь звёздочка означает комплексное сопряжение. В большинстве задач, которые нам встретятся в дальнейшем, имеет место точное равенство:

$$(2.2) \quad W(\mathbf{r}, t) = |\Psi(\mathbf{r}, t)|^2.$$

Выбор между (2.1) и (2.2) определяется степенью локализации частицы в пространстве. Если вероятность найти частицу в удалённых точках исчезающе мала, то интеграл

$$(2.3) \quad \int |\Psi|^2 d\mathbf{r},$$

взятый по всему пространству, сходится. В конечном итоге именно это и делает возможным равенство (2.2). Наоборот, свободно движущаяся частица может быть обнаружена в любой точке. Интеграл (2.3) для её волновой функции расходится и, следовательно, $|\Psi|^2$ не может служить вероятностью никакой величины. В этом случае справедливо отношение

$$(2.4) \quad \frac{|\Psi(\mathbf{r}_1, t)|^2}{|\Psi(\mathbf{r}_2, t)|^2} = \frac{W(\mathbf{r}_1, t)}{W(\mathbf{r}_2, t)},$$

которое является следствием (2.1). Ниже нам неоднократно будут встречаться волновые функции, модуль которых не стремится к нулю при удалении от начала координат, либо убывает слишком медленно. Хотя для таких функций не имеет смысла (2.2), тем не менее, отношение значений W в двух разных точках пространства равно отношению вероятностей обнаружить там частицу.

Принцип суперпозиции

Уравнение Шредингера линейно относительно волновой функции. Следовательно, любая линейная комбинация

$$\Psi = C_1 \Psi_1 + C_2 \Psi_2$$

его решений Ψ_1 и Ψ_2 также является его решением.

Таким образом, линейная комбинация волновых функций обязательно описывает некоторое состояние частицы (или системы частиц). В частности, при $C_2 = 0$ получаем, что решение уравнения Шредингера, известно с точностью до постоянного множителя.

Нормировка

Вероятность W по своему смыслу должна удовлетворять условию нормировки

$$(2.5) \quad \int W(\mathbf{r}, t) d\mathbf{r} = 1.$$

Если частица совершает своё движение в ограниченной области, то, согласно предыдущему разделу, существует интеграл:

$$(2.6) \quad \int \Psi^*(\mathbf{r}, t) \cdot \Psi(\mathbf{r}, t) d\mathbf{r} = C.$$

При выполнении последнего равенства волновая функция может быть преобразована так, чтобы условие

$$(2.7) \quad \int \Psi^*(\mathbf{r}, t) \cdot \Psi(\mathbf{r}, t) d\mathbf{r} = 1$$

имело место даже в том случае, когда константа C не равна единице. А именно, условию (2.7) удовлетворяет функция

$$\Phi = \frac{\Psi}{\sqrt{C}}.$$

Согласно сказанному в предыдущем разделе, обе эти функции описывают одно и то же состояние. Процесс перехода от Ψ к Φ называется нормировкой, а функция Φ — нормированной волновой функцией.

8.3 Ток вероятности

В газодинамике известно уравнение непрерывности для потока вещества

$$(3.1) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{j} = 0,$$

где ρ — плотность, а

$$(3.2) \quad \mathbf{j} = \rho \mathbf{v}$$

поток вещества, движущегося со скоростью \mathbf{v} . Оно справедливо в том случае, если нет источников и стоков частиц. Аналогичное соотношение

$$(3.3) \quad \frac{\partial W}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{S} = 0$$

можно вывести и для плотности вероятности W . Сначала проведём расчёты для одномерного случая. Для определения вектора тока вероятности \mathbf{S} воспользуемся уравнением Шредингера (1.4) для свободной частицы. Запишем его также для комплексно-сопряжённой волновой функции:

$$(3.4) \quad \frac{\partial \Psi^*}{\partial t} = \frac{\hbar}{2mi} \frac{\partial^2 \Psi^*}{\partial x^2}.$$

Так как

$$\frac{\partial W}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} (\Psi^* \Psi) = \Psi \frac{\partial \Psi^*}{\partial t} + \Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial t},$$

то, подставляя сюда выражения (1.4) и (3.4) для производных по времени от Ψ и Ψ^* , находим

$$\begin{aligned}\frac{\partial W}{\partial t} &= \frac{\hbar}{2mi} \left(\Psi \frac{\partial \Psi^*}{\partial x} - \Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial x} \right) = \\ &= \frac{\hbar}{2mi} \frac{\partial}{\partial x} \left(\Psi \frac{\partial \Psi^*}{\partial x} - \Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial x} \right).\end{aligned}$$

Последнее уравнение представляет собой аналог одномерного уравнения непрерывности, если поток вероятности принять равным

$$(3.5) \quad S = \frac{\hbar}{2mi} \left(\Psi^* \frac{\partial \Psi}{\partial x} - \Psi \frac{\partial \Psi^*}{\partial x} \right).$$

Обобщение на случай трёх измерений даёт уравнение непрерывности (3.3) с дивергенцией вектора

$$(3.6) \quad \mathbf{S} = \frac{\hbar}{2mi} (\Psi^* \nabla \Psi - \Psi \nabla \Psi^*).$$

Физический смысл определённого таким образом потока вероятности \mathbf{S} можно выяснить, вычислив его для свободной частицы, то есть, для волновой функции вида

$$\Psi = C \exp\left(\frac{i}{\hbar} px\right).$$

Производная $\frac{d\Psi}{dx}$ выражается через Ψ :

$$(3.7) \quad \frac{d\Psi}{dx} = C \frac{ip}{\hbar} \exp\left(\frac{i}{\hbar} px\right) = \frac{ip}{\hbar} \Psi.$$

Аналогично вычисляем производную от комплексно сопряжённой функции:

$$(3.7a) \quad \frac{d\Psi^*}{dx} = -\frac{ip}{\hbar} \Psi^*.$$

Подставляя (3.7) и (3.7a) в (3.5), получаем

$$S = \frac{p}{m} \Psi \Psi^* = vW.$$

Нетрудно убедиться, что в трёхмерном случае мы приходим к формуле

$$(3.8) \quad \mathbf{S} = W\mathbf{v}.$$

Она полностью аналогична (3.2), где роль плотности выполняет плотность вероятности W , а вместо потока массы \mathbf{j} надо подставить вектор \mathbf{S} .

Поток вероятности равен нулю в случае действительной волновой функции. Следовательно, последняя описывает финитное движение, то есть, движение в ограниченной области пространства.

8.4 Операторы физических величин

В этом разделе мы соберём вместе явные выражения для самых важных для нас операторов. Оператор энергии сводится к дифференцированию по времени:

$$(4.1) \quad \hat{E} = i\hbar \frac{\partial}{\partial t},$$

а оператор проекции импульса на одну из координат — к дифференцированию по этой координате:

$$(4.2) \quad \hat{p}_x = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}.$$

Аналогичные формулы справедливы для проекций момента на две другие оси, а в трёхмерном случае вектор импульса выражается через оператор градиента:

$$(4.3) \quad \hat{\mathbf{p}} = \frac{\hbar}{i} \nabla.$$

При формировании операторов можно пользоваться соотношениями между классическими величинами. Так, оператор кинетической энергии \hat{T} с помощью соотношения

$$T = \frac{p^2}{2m}$$

выражается посредством оператора Лапласа:

$$(4.4) \quad \hat{T} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta.$$

В отсутствие внешних полей полная энергия частицы равна её кинетической энергии:

$$E = T.$$

В квантовой механике этому факту соответствует уравнение Шредингера для свободной частицы:

$$\hat{E} = \hat{T}.$$

или

$$(4.5) \quad i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta \Psi.$$

Последняя формула является обобщением (1.4) на случай трёх измерений.

Оператор координаты сводится к простому умножению на эту координату. То же самое справедливо и для оператора, представляющего любую функцию координат. Например,

$$(4.6) \quad \hat{x}^n = x^n, \quad \hat{U} = U(\mathbf{r}).$$

В последующих разделах мы познакомимся с оператором момента вращения.

С математической точки зрения уравнения квантовой механики сводятся к линейной задаче на собственные значения с заданными граничными условиями.

$$(4.7) \quad \hat{G}\Psi_i = G_i \cdot \Psi_i.$$

Здесь Ψ_i — собственные функции, а G_i — собственные значения оператора \hat{G} . Физический смысл (4.7) заключается в следующем. **В результате измерения можно обнаружить только те значения физической величины, которые входят в спектр собственных значений её оператора.**

Спектр собственных значений может быть как **дискретным**, так и **непрерывным**. Например, непрерывным является спектр импульса свободной частицы. Покажем это для одномерного случая. Вычислим собственное значение p проекции импульса на ось x :

$$(4.8) \quad \hat{p}_x \Psi = p\Psi,$$

или

$$(4.9) \quad \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \Psi}{\partial x} = p\Psi.$$

Решение последнего уравнения

$$(4.10) \quad \Psi = C \exp\left(\frac{i}{\hbar} px\right)$$

в комплексной форме выражает «мгновенную фотографию» плоской монохроматической волны, распространяющейся вдоль оси x . Не удивительно, что мы получили именно такое решение, так как мы исходили из представления плоских волн при получении уравнения Шредингера. Временную часть волновой функции мы установим позже.

Отметим важную особенность функции (4.10): квадрат её модуля равен константе $|C|^2$. Следовательно, свободно летящая частица с равной вероятностью может находиться в любой точке пространства. Как уже было сказано в разделе (2.1), такую функцию невозможно нормировать приведённым там способом. Таким образом, она представляет собой пример волновой функции, квадрат модуля которой пропорционален вероятности в смысле (2.4), но не имеет места (2.1).

Среднее значение.

В этом разделе мы с самого начала предполагаем, что волновая функция квадратично интегрируема, то есть существует интеграл (2.6). Как известно из математики, среднее значение $\langle f \rangle$ функции координат $f(x)$ определяется с помощью вероятности $W(x)$ как

$$\langle f \rangle = \int W(x) f(x) dx.$$

Для операторов, зависящих только от координат, это определение без всяких изменений переносится в квантовую механику. Нужно только вместо вероятности написать квадрат модуля волновой функции:

$$(4.11) \quad \langle f \rangle = \int \Psi^*(x) \cdot f(x) \cdot \Psi(x) dx.$$

Здесь интегрирование ведётся по всей области изменения аргумента x .

В общем случае, когда физическая величина G не является функцией координат (например, импульс), её среднее значение определяется как

$$(4.12) \quad \langle G \rangle = \int \Psi^*(x) \cdot \hat{G} \Psi(x) dx.$$

Подынтегральная функция состоит из двух сомножителей: $\Psi^*(x)$ и $\hat{G}\Psi(x)$ — результата воздействия оператора \hat{G} на функцию $\Psi(x)$. Формула (4.11) является частным случаем (4.12), когда $\hat{f}(x) = f(x)$.

Пусть система находится в определённом состоянии, соответствующем собственному значению G_i и собственному вектору — волновой функции Ψ_i . Если физическую величину G усреднять с помощью функции Ψ_i , то среднее значение $\langle G \rangle$ равно G_i . В этом легко убедиться, подставив (4.7) в (4.12).